

## DAFTAR PUSTAKA

- Alamsyah, M. N. (2016). *Rancang sistem Terbang otomatis Quadcopter berbasis Global Positioning Sytem (GPS)*. Pekanbaru.
- Ananda, H. R. (2018). *Sistem Titik Panas Otomatis Menggunakan UAV*. Pekanbaru.
- Atmoko Budi, 2014. "Merancang membuat dan menerbangkan pesawat layang model , Jakarta .
- Akbar, D. Riyadi, S. (2018). *Pengaturan Kecepatan Pada Motor Brushless DC (BLDC) Menggunakan PWM (Pulse Width Modulation)*. Bandung. Seminar Nasional Instrumentasi, Kontrol dan Otomasi (SNIKO) 2018.
- Badan Nasional Penanggulangan Bencana-BNPB. 2016. *Potensi bencana yan terjadi berupa gunung berapi, tsunami, tanah longsong, banjir, gempa bumi*. Bappenas – BNPB. Jakarta.
- Darmawiguna, M., Santyadiputra, S., & Sunarya, G. (2017). *Perancangan Prototipe Perangkat C-Uav (Courier Unmanned Aerial Vehicle) Berbasis Gps*. Seminar Nasional Riset Inovatif 2017 ISBN: 978-602-6428-11-0.
- Galih, V., Raharnata, W., & Kunci-Karbon, K. (2021). *Rancang Bangun Pemantauan Pencemaran Udara Menggunakan Autonomous Waypoint Quadcopter*. *Jurnal Teknologi Elektro*, 12(2), 94–99.
- Junus, M. (2012). *Sistem Pelacakan Posisi Kendaraan Dengan Teknologi Gps & Gprs Berbasis Web*. In *Jurnal ELTEK* (Vol. 10, Issue 02).
- Junus. M, (2012), *Sistem Pelacakan Posisi Kendaraan Dengan Teknologi GPS & GPRS Berbasis Web*”,*Jurnal ELTEK*, Vol 10 No 02, Oktober 2012 ISSN 1693-4024 hal. 58-67

- Maulana, E. (2016). *Uji Akurasi Foto Udara dengan Menggunakan Data UAV pada Kawasan Padat Pemukiman Penduduk (Studi Kasus: Kawasan Padat Sayidan, Daerah Istimewa Yogyakarta)*. <https://www.researchgate.net/publication/311715586>
- Radhelan, M. R., Syafrianti, E., Oktaviana, L., Jurusan, S., Elektro, T., Teknik, F., Riau, U., Kampus, ], Km, B., & Baru, S. (n.d.). *Pemanfaatan Uav Jenis Quadcopter Dengan Terbang Otomatis Untuk Perbandingan Titik Koordinat Google Map Dengan Glonass*. In *Jurnal FTEKNIK* (Volume 7 Edisi 1 Januari s/d Juni 2020).
- Randi & Rahmawaty, P. (2016). *Rancang Bagun Quadcopter Sebagai Alat Pemantau Titik Koordinat Api Dengan Menggunakan Gps Sebagai Upaya Penanggulangan Kebakaran Hutan*. Laporan Akhir Skema Dana Dipa Pemula. Tidak Diterbitkan. Program Studi Teknik Mesin Alat Berat Jurusan Teknik Mesin Politeknik Negeri Balikpapan.
- Sembiring, Inka Violita., (2020). *Pemanfaatan Drone Untuk Pengambilan Dan Penyimpanan Gambar Berbasis Atmega328p*. Skripsi. Tidak Diterbitkan. Departemen S1 Fisika Fakultas Matematika Dan Ilmu Pengetahuan Alam Universitas Sumatera Utara.
- Syahputra, M.Yani. (2019). *Pemetaan Daerah Sempadan Pantai Dengan Drone Di Kawasan Pantai Cermin*. Skripsi. Tidak Diterbitkan. Departemen Teknik Sipil Fakultas Teknik Universitas Sumatera Utara Medan.
- Suroso, Indrewati. 2016. *Peran drone/Unmanned Aerial Vehicle (UAV) buatan STTKD dalam dunia penerbangan*. Program studi teknik Aeronautika, sekolah tinggi.teknologi kedirgantaraan.
- Suroso, I., & Irmawan, E. (2018). *Analysis Of Unmanned Aerial Vehicle (UAV) Type Fixed Wing For Aeromodelling Contest In Kotabaru, Lampung*. *Journal of Applied Geospatial International*, 2(1), 102–107.
- Sugiyono. (2016). *Metode Penelitian Kuantitatif, Kualitatif dan R&D*, Cetakan ke-24.

Bandung: Alfabeta.

Tim Fakultas Teknik, Universitas PGRI Adi Buana Surabaya. *Pedoman Skripsi*. Surabaya : Fakultas Teknik Universitas PGRI Adi Buana Surabaya.

Taufik Akbar ( 2018 ) *Rancang Bangun Kendali Peralatan Rumah Tangga Berbasis Smartphone Android*. Program Studi Teknik Komputer, Universitas Hamzanwadi.

Wierzbicki, D., & Nienaltowski, M. (2019). Accuracy analysis of a 3D model of excavation, created from images acquired with an action camera from low altitudes. *ISPRS International Journal of Geo-Information*, 8(2). <https://doi.org/10.3390/ijgi80200>