

DAFTAR PUSTAKA

“Arduino uno”. *Situs Resmi Binus University*. <http://library.binus.ac.id/>
(November 2016).

.A.K. *Budidaya Tanaman Padi*. Yogyakarta: Kanisius, 2006,.

Baharuddin, Rhiza S.Sadjad, Tola Muhammad. 2012. *System pengendali kecepatan motor dc berbasis pwm(pulse width modulation)*. Sulawesi selatan. Universitas hasanudin.

Bambang S. dkk. “*Deskripsi Varietas Padi, Balai Besar Penelitian Tanaman padi*” Subang: Banzi, 2009.

Bulog. *Pengetahuan Komoditas & Teknik Pemeriksaan Kualitas Gabah/Beras*. Jakarta: Bulog, 2011

Djuandi, Feri. *Mikrokontroler*. Yogyakarta: Andi, 2011.

<http://electric-mechanic.blogspot.com/2010/10/timer.html>

http://enda-wahyu.blogspot.com/p/blog-page_19.html

<http://trikueni-desain-sistem.blogspot.com/2013/08/Solenoid-Valve.html>

<https://depokinstruments.com/2016/02/23/hc-sr04-ultrasonic-sensor/>

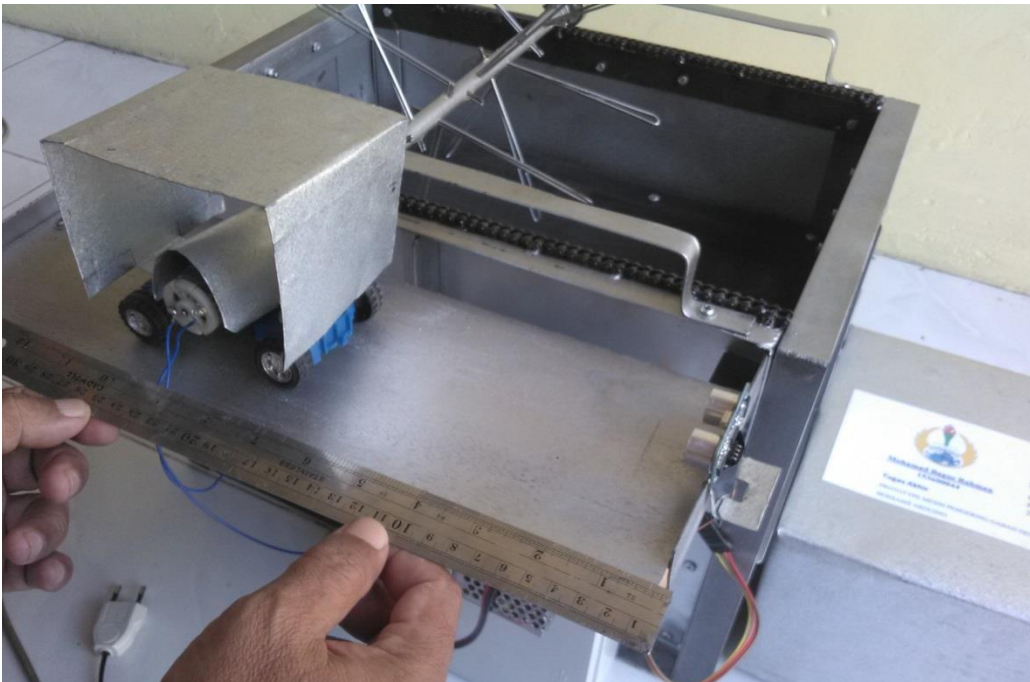
Kadir Abdul. 2013. *Panduan Praktis Mempelajari Aplikasi Mikrokontroler dan Pemrogramannya Menggunakan Arduino*. Yogyakarta. C.V Andi Offset.

Malvino, Albert Paul. (2004). *Prinsip-Prinsip Elektronik* diterjemahkan oleh Joko Santoso. Jakarta: Salemba Teknika.

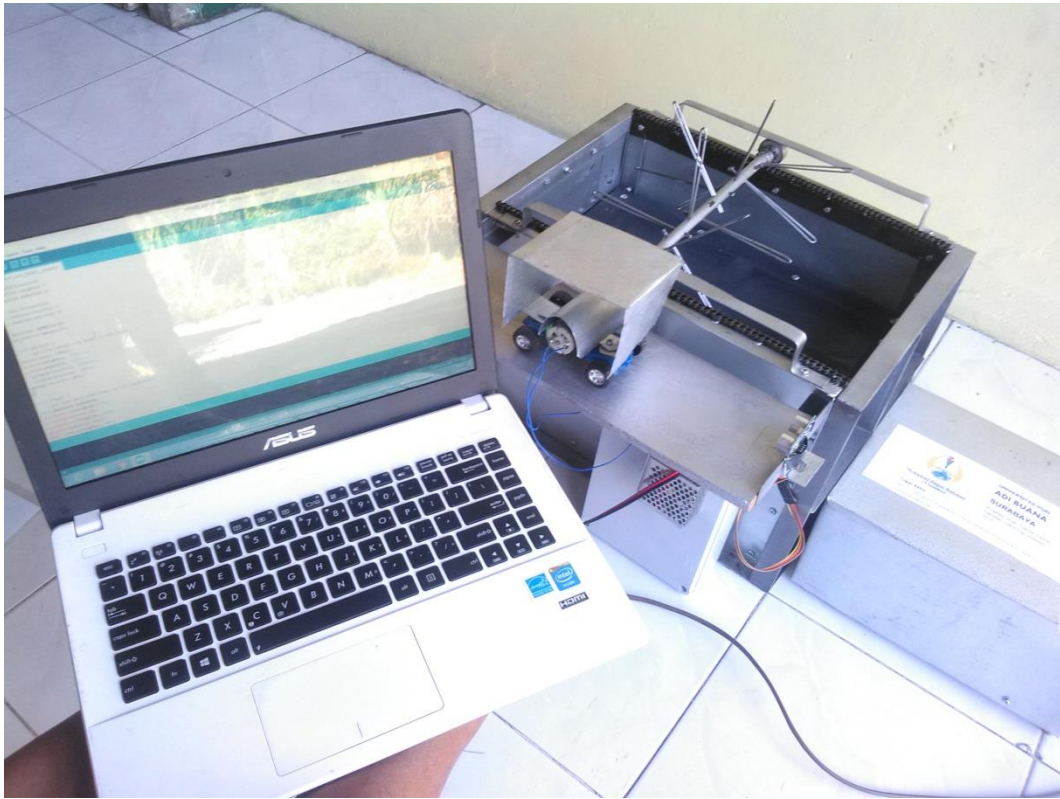
LAMPIRAN



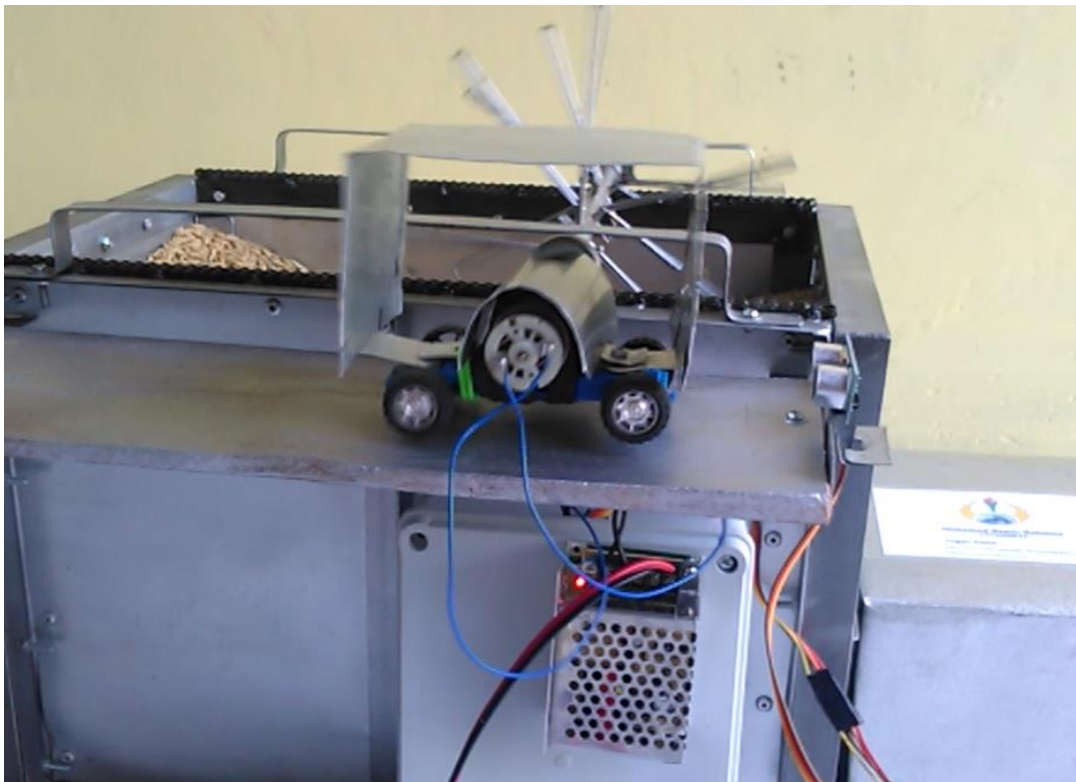
Gambar Pengujian Sensor Ultrasonic



Gambar Pengujian Sensor Ultrasonic Dengan Penggaris



Gambar Pengujian Motor DC



Gambar Pengujian Motor DC Dengan Beban



Gambar Pengujian Timer (Pengatur Waktu)



Gambar Pengujian Timer (Pengatur Waktu) Dengan stopwatch



Gambar Pengujian Thermokontrol (Pengatur Suhu)



Gambar Pengujian Thermokontrol (Pengatur Suhu) Dengan Thermometer



Gambar Prototype Tempat Pengeringan Gabah Dan Pengaduk Otomatis



Gambar Prototype Mesin Pengering Gabah Otomatis



Gambar Tempat Output Pengeringan Gabah



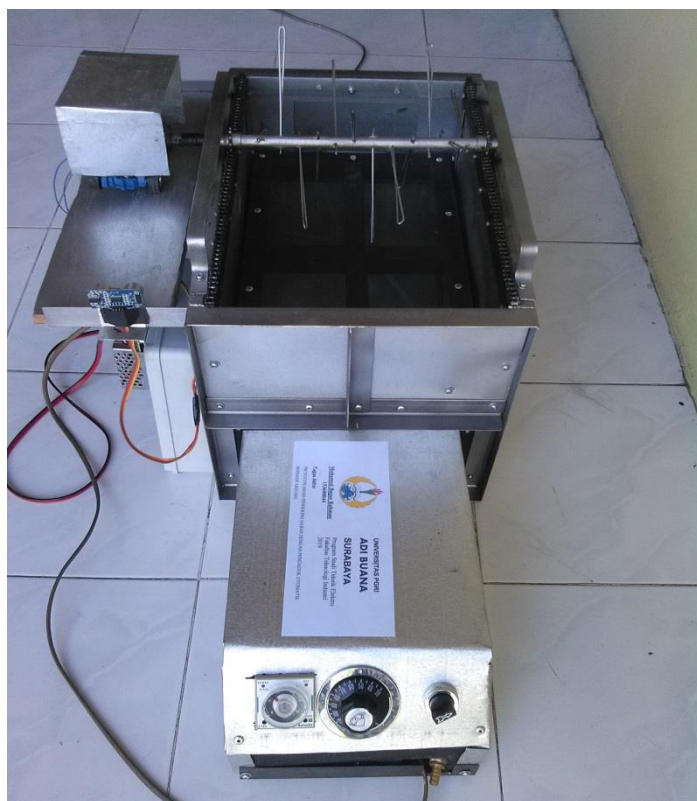
Gambar Setting Mesin Pengering Gabah Otomatis



Gambar Proses Pengadukan Gabah



Gamabar Proses Pengeringan Gabah



Gambar Bagian Depan Prototype Mesin Pengering Gabah Dengan Pengaduk Otomatis Berbasis Arduino



Gambar Prototype Mesin Pengering Gabah Dengan Pengaduk Otomatis Berbasis Arduino

Lampiran Program Pengaduk Otomatis

```
//pin Ultrasonik1
#define trigPin1 7
#define echoPin1 6

#include <AFMotor.h>
AF_DCMotor motor1(1);

void setup() {
    // put your setup code here, to run once:
    Serial.begin (9600);
    pinMode(trigPin1, OUTPUT);
    pinMode(echoPin1, INPUT);
    //pinMode(trigPin2, OUTPUT);
    //pinMode(echoPin2, INPUT);
    motor1.setSpeed (130);
}

void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:
    long duration,distance;
    digitalWrite(trigPin1,LOW);
```

```
delayMicroseconds (2);  
digitalWrite(trigPin1,HIGH);  
delayMicroseconds (10);  
digitalWrite(trigPin1,LOW);  
duration = pulseIn(echoPin1,HIGH);  
distance = (duration/2) / 29.1;  
delay(200);  
  
if (distance > 17 )  
  
{  
  motor1.run(BACKWARD);  
}  
else if (distance < 8 )  
  
{  
  motor1.run(FORWARD);  
  //motor1.run(RELEASE);  
  delay(200);  
}  
Serial.println(distance);  
//Serial.println(distancee);  
delay(200);  
}
```